

Fö 17

Sammansättning av linj. avb.

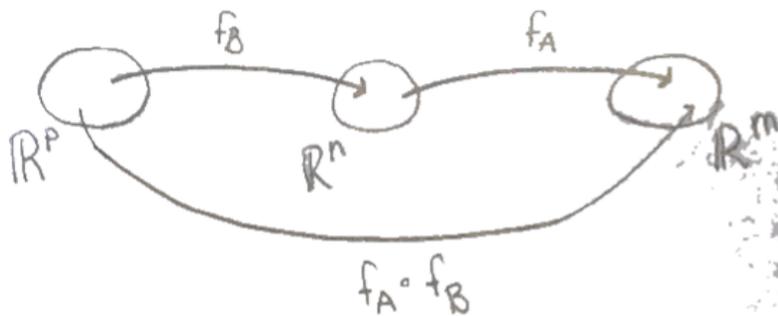
Sats (4, s. 180)

Om $f_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ och

$f_B: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^n$ är linj. avb., så är sammansättn.

$f_A \circ f_B: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^m$ linjär.

Om f_A och f_B har matris A och B ,
så gäller att $f_A \circ f_B$ har matris AB .



Anm:

A typ $m \times n$

B typ $n \times p$

AB typ $m \times p$

Bevis

$$f_A \circ f_B(x) = f_A(f_B(x)) = f_A(Bx) = A(Bx) = (AB)x$$

Alltså $f_A \circ f_B$ linjär och dess matris är AB



Injektiva, surjektiva, bijektiva linj. avb.

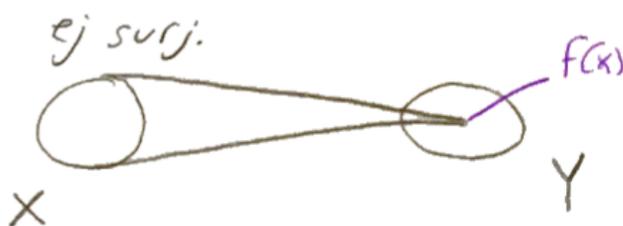
Minns: att

$$f: X \rightarrow Y$$

- injektiv om $\forall y \in Y$ finns högst ett $x \in X$ så att $f(x) = y$



- Surjektiv: $f(X) = Y$,
dvs $\forall y \in Y$ finns åtminstone ett $x \in X$ så att $f(x) = y$



- bijektiv (eller inverterbar) om injektiv och surjektiv, dvs $\forall y \in Y$, så finns exakt ett $x \in X$ så $f(x) = y$

Inversen till $f: X \rightarrow Y$ är en fkt $f^{-1}: Y \rightarrow X$
som uppfyller att $f \circ f^{-1}: Y \rightarrow Y$ är id_Y
 $f^{-1} \circ f: X \rightarrow X$ är id_X

- f^{-1} entydigt bestämd om den finns
- f har en invers om f bijektiv

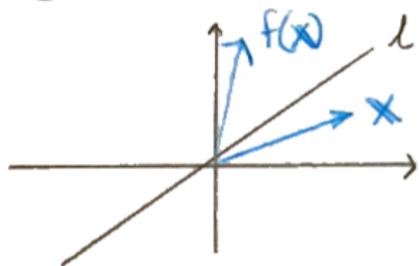
Ex: Vilka linjära avb. är inj./surj./bij.?
Om bij, bestäm f^{-1} .

Avbild

-Skalning: $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$
med $\lambda \in \mathbb{R} \quad x \mapsto \lambda x$

-Projektion: $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$
på (x_1, x_2)
planet $(x_1, x_2, x_3) \mapsto (x_1, x_2)$

-Spegling i $l: t(1, 1, 1)$



-parametrisering av linjen $l: t v$ i \mathbb{R}^3
 $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$
 $t \mapsto t v = t(v_1, v_2, v_3)$

Matris

-Skalning: $\lambda I = \begin{bmatrix} \lambda & & 0 \\ & \dots & \\ 0 & & \lambda \end{bmatrix} n \times n$

-projektion: $\begin{bmatrix} | & | & | \\ f e_1 & f e_2 & f e_3 \\ | & | & | \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad 2 \times 3$

- spegling i l : $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

- parametrisering av linjen: $\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$

$$\left([t] \mapsto \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} [t] = \begin{bmatrix} tv_1 \\ tv_2 \\ tv_3 \end{bmatrix} \right)$$

Injektiva:

- skalning: Ja

- proj.: Nej, $f(x_1, x_2, 1) = f(x_1, x_2, 2)$

- spegl. i l : Ja

- param. av l : Ja

Surjektiva:

- Skalning: Ja

- proj.: Ja, ty tag ett godtyckl. $y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$. Då $f(y_1, y_2, 0) = (y_1, y_2)$

- Spegling: Ja

- parametr.: Nej, $f(\mathbb{R})$ är en linje i $\mathbb{R}^3 \neq$ hela \mathbb{R}^3

— $f(\mathbb{R}^3)$ linje

Bijektiv:

- Skalning
- spegling i λ

Invers f^{-1}

- Skalning: skaln. med $\frac{1}{\lambda}$

$$\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$x \mapsto \begin{bmatrix} \frac{1}{\lambda} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\lambda} \end{bmatrix} x$$

- spegling i λ :

$f^{-1} = f$, kallas involuotion

När är $f_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ injektiv?

f_A inj

$\Leftrightarrow Ax = b$ högst en lösn.

\uparrow

$$f_A(x) = Ax$$

$\Leftrightarrow Ax = 0$ har endast triv. lösn. $x = 0$

Minns:
om $Ax = b$ har
en lösn. x_p

Varje lösn. till
 $Ax = b$ på formen

$$x = x_p + x_n,$$

där x_n löser $Ax = 0$

$$\Leftrightarrow \text{Noll}(A) = \{0\}$$

$$\Leftrightarrow \text{nolldim}(A) = 0$$

$\Leftrightarrow A$'s kolonner linjärt oberoende

Minns: bassatsen på matrisform

Om A $n \times n$ så

$Ax = 0$ endast lösn. $x = 0 \iff f_A$ inj.



$Ax = b$ lösbart $\forall b \in \mathbb{R}^n \iff f_A$ surj



A inverterbar

Slutsats (Sats 5, s. 184)

- f_A bijektiv $\iff A$ inverterbar
- Om $f_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, dvs A $n \times n$
 f_A inj. $\iff f_A$ surj. $\iff f_A$ inverterbar

(ny variant av bassatsen)

Påstående

$$(f_A)^{-1} = f_{A^{-1}} \quad A: n \times n$$

Bevis

$$f_{A^{-1}} \circ f_A(x) = f_{A^{-1}}(Ax) = A^{-1}Ax = Ix = x$$

Alltså $f_{A^{-1}} \circ f_A$ identiteten på \mathbb{R}^n

Kolla att $f_A \circ f_{A^{-1}} =$ identiteten på \mathbb{R}^n

Alltså f_A inverterbar med inversen $f_{A^{-1}}$ \square

Determinanter (kap 9)

Antag A $n \times n$

Determinanten av A betecknas $\det(A)$,
eller $|A|$ är ett tal $\in \mathbb{R}$ som är ett mått
på A 's "storlek"

- $\det(A) = \pm$ (n -dim volymen av den n -dim =
parallelepipeden som
 a_1, \dots, a_n spänner upp)

$$= \pm \text{Volym} \left(\begin{array}{c} \text{parallelepiped} \end{array} \right)$$

- $\det(A) =$ volymförändring (med tecken)
under f_A



$$\text{Vol}(f_A(S)) = \pm \det(A) \cdot \text{Vol}(S)$$

Definition

$$n=1; \quad A = [a], \quad \det(A) = a$$

$$n=2; \quad A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}, \quad \det(A) = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$$

a_1 och a_2 spänner upp ett parallelogram P



$$\text{area}(P) = |a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}|$$

$$\text{alltsai: } |\det(A)| = \text{area}(P)$$

$$\cdot a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21} \geq 0$$

om a_1, a_2 pos. orient

$$\cdot a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21} < 0$$

om a_1, a_2 neg. orient