

## TMA660 Linjär algebra och geometri F/TM

Tentan rättas och bedöms anonymt. **Skriv tentamenskoden tydligt på placeringlista och samtliga inlämnade papper.** Fyll i omslaget ordentligt. **Motivera noga alla svar på uppgifterna!** Om en uppgift tar tid, fastna inte utan gå vidare med nästa.

Betygsgränser: 3: 20 p, 4: 30 p, 5: 40 (max 50 p).

Resultat meddelas via Ladok ca. tre veckor efter tentamenstillfället.

1. Låt  $A$  vara matrisen  $\begin{bmatrix} a^2 & 1 & 1 \\ a^2 & 1 & a \\ a & 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

För alla värden på  $a$ , bestäm  $A$ 's rang, nulldimension, kolonnrum och nollrum. (8 p)

2. Låt  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  vara ortogonal projektion på linjen  $\ell : \begin{cases} x = t \\ y = 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$ .

(a) Bestäm avbildningsmatrisen  $A$  för  $f$ .

(b) Beräkna  $A^2$ . Beräkna  $A^3$ .

(c) Är  $A$  inverterbar? Bestäm i så fall  $A^{-1}$ .

(d) För vilka  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2$  gäller att  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}$ ? (7 p)

3. Avgör om planen  $\Pi_1 : \begin{cases} x = 1 + 4s + 7t \\ y = 2 + 5s + 8t \\ z = 3 + 6s + 9t \end{cases}, \quad s, t \in \mathbb{R}$

och  $\Pi_2 = \{x - 2y + z = 2\}$  är parallella. (5 p)

4. Avgör om nedanstående påståenden är sanna eller falska. Det räcker med svar. Rätt svar på en deluppgift ger 1 p. Fel svar på en deluppgift ger -1 poäng. Den totala poängen är dock  $\geq 0$ . (6 p)

(a) Antag att  $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}$  är linjärt oberoende vektorer i  $\mathbb{R}^3$ . Då är  $\mathbf{u}, \mathbf{u} + \mathbf{v}$  och  $\mathbf{u} + \mathbf{v} + \mathbf{w}$  en bas för  $\mathbb{R}^3$ .

(b) Låt  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  vara spegling i planet  $x - y - 3z = 0$ . Då är  $f$  en isometri.

(c) Ekvationssystemet  $\begin{cases} x_1 + 3x_2 + 9x_3 - 2x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 5 \\ x_1 - 5x_2 + 4x_3 - 4x_4 = 6 \end{cases}$  har en unik lösning.

(d) Antag att  $p(z)$  är ett polynom med reella koefficienter. Då har  $p(z)$  åtminstone ett reellt nollställe.

(e) För alla vektorer  $\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$  gäller att

$$(\mathbf{u} \times \mathbf{v}) \times (\mathbf{w} \times \mathbf{x}) = (\mathbf{v} \times \mathbf{u}) \times (\mathbf{x} \times \mathbf{w}).$$

(f) Låt  $A$  vara en  $(n \times n)$ -matris. Antag att  $|A| = 0$ . Då gäller för varje  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$  att  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  är lösbart.

5. Minns att  $H$  är en högerinvers till  $A$  om  $AH = I$ .

$$\text{Låt } A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 5 & 0 & 7 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ och } C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

- (a) Avgör om  $A$  har en högerinvers.
- (b) Avgör om  $AB$  har en högerinvers.
- (c) Avgör om  $ABC$  har en högerinvers. (6 p)

6. Låt  $T$  vara en tetraeder i rummet med hörn i punkterna  $P_1, P_2, P_3$  och  $P_4$ . Låt  $M$  vara  $T$ 's tyngdpunkt och låt  $S$  vara tetraedern med hörn i  $P_1, P_2, P_3$  och  $M$ . Antag att volymen av  $T$  är 1. Beräkna volymen av  $S$ .

**Tips:** Minns att  $M$  uppfyller

$$\overrightarrow{OM} = \frac{1}{4}(\overrightarrow{OP_1} + \overrightarrow{OP_2} + \overrightarrow{OP_3} + \overrightarrow{OP_4}),$$

där  $O$  är en godtycklig punkt i rummet. (6 p)

7. (a) Definiera den komplexa exponentialfunktionen.  
(b) Visa att  $e^z \cdot e^w = e^{z+w}$ . (6 p)

8. Antag att  $\tilde{\mathbf{x}}$  är en lösning till ekvationen

$$A^T A \mathbf{x} = A^T \mathbf{b}.$$

Visa att då gäller för alla  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  att

$$|A \mathbf{x} - \mathbf{b}| \geq |A \tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}|.$$

(6 p)

Lycka till!  
Elizabeth

$$1) |A| = \begin{vmatrix} a^2 & 1 & 1 \\ a^2 & 1 & a \\ a & 1 & 1 \end{vmatrix} = a^2 + a^2 + a^2 - a^3 - a^2 - a = -a(a^2 - 2a + 1) = -a(a-1)^2$$

Om  $a \neq 0, 1$  så  $|A| \neq 0 \Leftrightarrow A$  är invertibel  $\Leftrightarrow \text{Kolonn}(A) = \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow \text{NM}(A) = \{0\}$   
(betrakta)  $\Leftrightarrow \text{rang}(A) = 3 \Leftrightarrow \text{nulldim}(A) = 0$

$a=0$ :  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$  klart att  $(1, 1, 1), (1, 0, 1)$  linj. dvs (ej parallella)  
∴  $\text{Kolonn } A = \text{span}((1, 1, 1), (1, 0, 1))$ ,  $\text{rang } A = 2$

diminueras  
 $\Rightarrow \text{nulldim}(A) = 3 - \text{rang}(A) = 3 - 2 = 1$

Alltså där  $\text{NM}(A) = 1$  och alltså verkar kunna en nulldim bild  
verkar i  $\text{NM}(A)$ . Obs:  $A \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  Alltså  $\text{NM}(A) = \text{span}((1, 0, 0))$

$a=1$ :  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$  Obs alla kolonner i  $A$  samma. Alltså  $\text{Kolonn } A = \text{span}((1, 1, 1))$   
och  $\text{rang}(A) = 1$

$\text{NM}(A) = \{ \text{lös till } Ax=0 \} = \{ x \text{ så att } x_1 + x_2 + x_3 = 0 \}$ ,  
dvs  $\text{NM}(A)$  är planet  $\{x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$   $\text{nulldim}(A) = 2$

2a)  $f$  är linj. proj på  $l: t\mathbf{v}$ , där  $\mathbf{v} = (1, 2)$   
Minim. avst. matris  $A = [f(\mathbf{e}_1) \ f(\mathbf{e}_2)]$

Minim. avst. proj ges av  $x \mapsto \frac{x \cdot \mathbf{v}}{|\mathbf{v}|^2} \mathbf{v}$

Alltså  $f(\mathbf{e}_1) = \frac{(1, 0) \cdot (1, 2)}{1^2 + 2^2} (1, 2) = \frac{1}{5} (1, 2)$   $f(\mathbf{e}_2) = \frac{(0, 1) \cdot (1, 2)}{5} (1, 2) = \frac{2}{5} (1, 2)$

och  $A = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$

b)  $f$  är linj. proj utifrån  $f \circ f \circ \dots \circ f = f$ . Alltså  $A^r = A$  för alla  $r$ , speciellt  $r=2, 3$ .

c) Proj ej invertibel. Alltså  $A$  ej invertibel. Invers till genom att proj på sig själv.  
Bilden av  $\mathbb{R}^2$  är linjen  $l$ .

d)  $f(x) = x$  om  $x \in l$ .

3) Minim: två plan parallella om deras normalvektorer är parallella.

Nu:  $\Pi_1 = P + s\mathbf{u} + t\mathbf{v}$  där  $\mathbf{u} = (4, 5, 6)$ ,  $\mathbf{v} = (7, 8, 9)$

$\Pi_2 = \{x - 2y + z = 2\}$ , normalvektor  $\mathbf{w} = (1, -2, 1)$

$\Pi_1$  &  $\Pi_2$  parallella om  $\mathbf{w}$  ortogonal mot  $\mathbf{u}$  &  $\mathbf{v}$ .

K.M:  $\mathbf{w} \cdot \mathbf{u} = (1, -2, 1) \cdot (4, 5, 6) = 4 - 10 + 6 = 0$   $\mathbf{w} \cdot \mathbf{v} = (1, -2, 1) \cdot (7, 8, 9) = 7 - 16 + 9 = 0$

Alltså  $\mathbf{w} \perp \mathbf{u}$  &  $\mathbf{w} \perp \mathbf{v}$ . Alltså  $\Pi_1$  &  $\Pi_2$  parallella.

4a) SANT  $|\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}| = 1 \neq 0 \Rightarrow \mathbf{u}, \mathbf{u} + \mathbf{v}, \mathbf{u} + \mathbf{v} + \mathbf{w}$  linj. dvs det alltså bas

b) SANT spegling bevarar längd.

- 4c) FALSKT  $\text{ndim}(\text{koef. matriser}) \geq \# \text{kolonner} - \# \text{rader} = 4 - 3 = 1$   
 d) FALSKT + ex  $p(z) = z^2 - 2$  har reella koef, men saknar reell + normallösning  
 e) SANT  $(U \times V) \times (W \times X) \stackrel{\text{m\u00f6jlighet}}{=} (-V \times U) \times (-X \times W) = (V \times U) \times (X \times W)$   
 f) FALSKT  $A \times = \emptyset$  l\u00f6s  $\forall \emptyset \Leftrightarrow \text{kolonn } A = \mathbb{R}^4 \Leftrightarrow |A| \neq 0$

5a) Obs A har underdeterminant  $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 5 & 0 & 0 \end{vmatrix} = 2 \cdot 5 - 4 \cdot 5 = -10 \neq 0$  Line 3, s 132 Spanning  
 Allt i  $\text{rang } A = 3 \Leftrightarrow \text{kolonn } A = \mathbb{R}^3 \Leftrightarrow \forall x = \emptyset$  l\u00f6s  $\forall x \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow$  A har h\u00f6jst r\u00e5ng

b)  $|B| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \Rightarrow$  B \u00e4r inverterbar. L\u00e5t H vara en h\u00f6jst r\u00e5ngs till A.  
 Di  $I = AH = ABB^{-1}H$ . Allt i har AB  
en h\u00f6jst r\u00e5ngs, n\u00e4mligen  $B^{-1}H$ .

c) Obs: C har bara en h\u00f6j. r\u00e5ngs r\u00e5d, n\u00e4mligen (1, 1, 1, 2).  
Obs Rader i ABC \u00e4r h\u00f6j. komb. av rader i C, dvs av (1, 1, 1, 2)  
 $\Rightarrow$  Alla kolonner i ABC l\u00e4ggs  $\Rightarrow$  dessa kan ej sp\u00e4nna hela  $\mathbb{R}^3 = \text{kolonn}(I)$   $\therefore$  Kan ej finnas H s\u00e5 att  $ABCH = I$   
 (kolonner i ABCH h\u00f6j. komb. av kolonner i ABC).  
Slutsats: ABC saknar h\u00f6jst r\u00e5ngs.

6) Obs  $\text{Vol}(T) = \left| \frac{1}{6} \begin{vmatrix} \vec{P}_1 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \\ \vec{P}_4 & \vec{P}_1 & \vec{P}_2 \\ \vec{P}_4 & \vec{P}_2 & \vec{P}_3 \end{vmatrix} \right|$   $\text{Vol}(S) = \left| \frac{1}{6} \begin{vmatrix} \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \end{vmatrix} \right|$

L\u00e5t  $v_j = \vec{P}_4 \vec{P}_j$   $u = \vec{P}_4 \vec{M}$  Di  $\vec{M}_j = \vec{P}_4 \vec{P}_j - \vec{P}_4 \vec{M} = v_j - u$  ok

$$\begin{vmatrix} \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 - u & v_2 - u & v_3 - u \\ v_1 - u & v_2 - u & v_3 - u \\ v_1 - u & v_2 - u & v_3 - u \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & u \\ v_1 & v_2 & u \\ v_1 & v_2 & u \end{vmatrix}$$

Relatera u till  $v_j$ :

Minns  $\vec{OM} = \frac{1}{4}(\vec{OP}_1 + \vec{OP}_2 + \vec{OP}_3 + \vec{OP}_4)$

S\u00e5tt  $O = P_4$  Di  $u = \vec{P}_4 \vec{M} = \frac{1}{4}(\vec{P}_4 \vec{P}_1 + \vec{P}_4 \vec{P}_2 + \vec{P}_4 \vec{P}_3 + \vec{0}) = \frac{1}{4}(v_1 + v_2 + v_3)$

Nu  $\begin{vmatrix} u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \\ u & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{1}{4}(v_1 + v_2 + v_3) & v_2 & v_3 \\ \frac{1}{4}(v_1 + v_2 + v_3) & v_2 & v_3 \\ \frac{1}{4}(v_1 + v_2 + v_3) & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}$

P\u00e5 samma s\u00e4tt  $\begin{vmatrix} v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \\ v_1 & u & v_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}$

Allt i  $\begin{vmatrix} \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \\ \vec{M}_1 & \vec{M}_2 & \vec{M}_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} - 3 \left( \frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} \right) = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} = \frac{1}{4} \begin{vmatrix} \vec{P}_4 \vec{P}_1 & \vec{P}_4 \vec{P}_2 & \vec{P}_4 \vec{P}_3 \\ \vec{P}_4 \vec{P}_1 & \vec{P}_4 \vec{P}_2 & \vec{P}_4 \vec{P}_3 \\ \vec{P}_4 \vec{P}_1 & \vec{P}_4 \vec{P}_2 & \vec{P}_4 \vec{P}_3 \end{vmatrix}$

ok allt i  $\text{Vol}(S) = \frac{1}{4} \text{Vol}(T) = \frac{1}{4} \cdot 1 = \underline{\underline{\frac{1}{4}}}$

7) Se Pensen-Brosur s 479

8) Se ant. p\u00e5 kurshemsidan